

AI T.hiba3 GPS

自動導入ドライブコントローラー

取扱説明書 取付編



目次

はじめに.....	エラー! ブックマークが定義されていません。
組立編.....	- 3 -
モーターの取付け.....	- 4 -
モーターの取付け (GP 赤道儀)	- 4 -
ケーブルの取付け.....	- 8 -

本文中赤字で表現されている項目は重要事項です。正しい使い方を厳守してください。

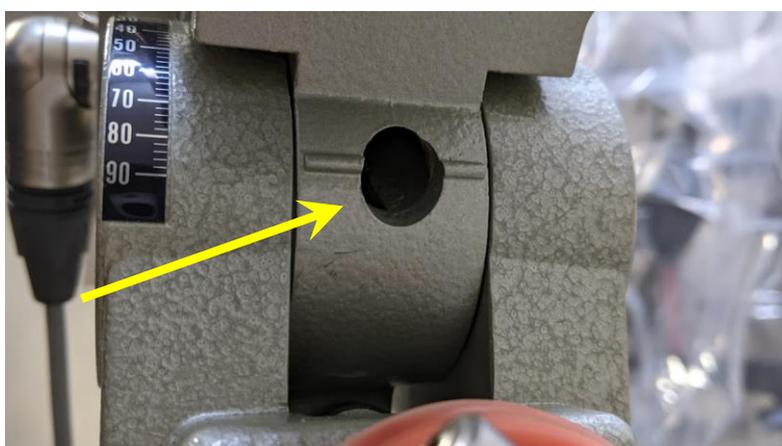
組立編

モーターの取付け

モーターの取付け (GP 赤道儀)

赤経モーター

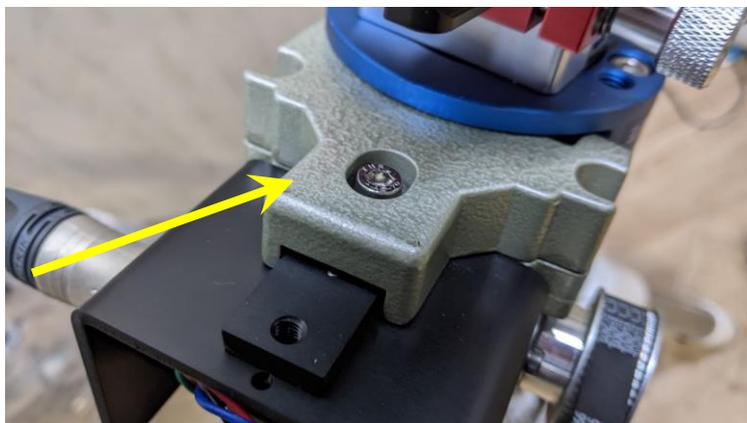
赤道儀後部より赤経モーターを支えながら取付ボルトを差し込みモーターを取り付けます。



赤経側タイミングベルト 品番 : B74MXL9.5

赤緯モーター

筒受部のモーターブラケットに取付ボルトを差し込みモーターを取り付けます。

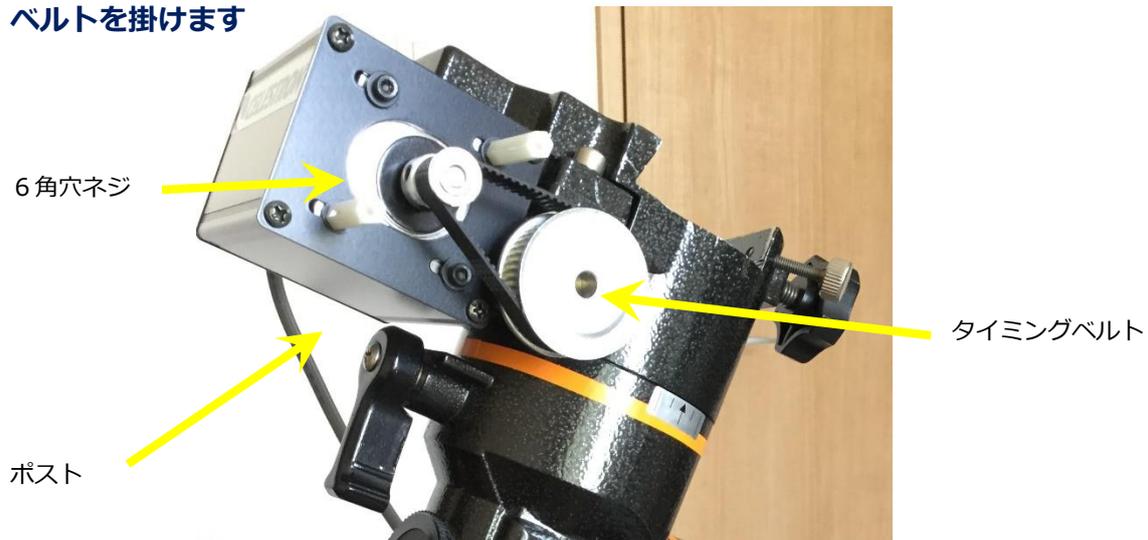


赤緯側タイミングベルト 品番 : B73MXL9.5

六角レンチは5mmの物をご使用ください。

タイミングベルトを掛け、適度なテンションを設けモーターカバーを取り付けます。

ベルトを掛けます



a) プーリー保護カバーを付属工具を使って取り外します。紛失しないように確保しておいてください。

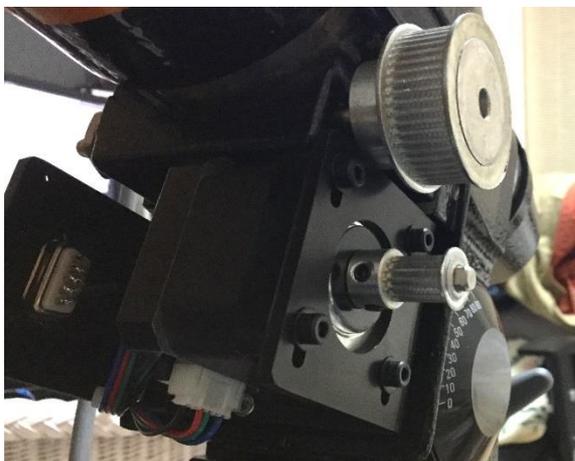


b) モーターユニットの金具からモーターを固定している6角ネジとポストを緩めます。

c) プーリーにベルトを掛けてピンと張った状態でポストを固定します。

ベルトを横から押して **2mmくらい** 沈む感じで張るのが適正です。

(張り過ぎるとモーターが脱調する可能性があります。)



6角レンチ (モーター取付用)

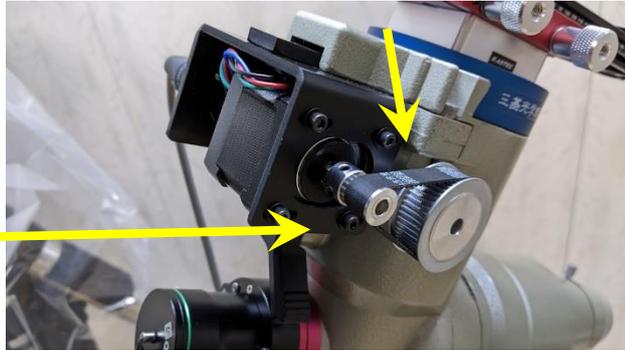


ナットドライバー 6角レンチ (プーリー用)

d) 次に残りの6角穴ネジを取り付け固定します。

ベルトを横から押して **1mmくらい** 沈む感じで張るのが適正です。

ポストを持ちながらスライドさせて
ベルトの張りを調整します。



e) 最後にプーリー保護カバープレートを6角ネジでプレートを取り付けます。

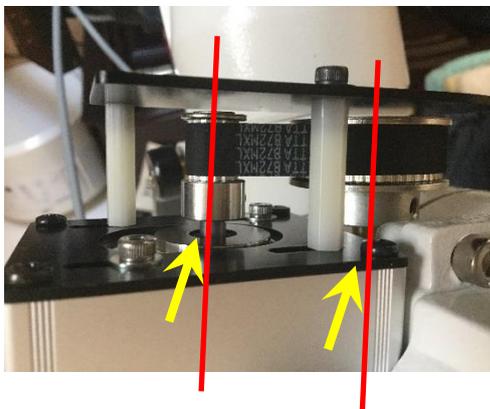
注：ポストの取り付けは必ず付属のナットドライバー（規格：5.5）をご使用ください。

モーターの取り付けの完成状態を確認します



ベルトは二つのプーリーの中心になるようにセットされているか?

ベルトの張り具合は適切か?



両方のプーリーの軸は平行になるように

注意してください

平行でないと回転するとベルトが偏ります。

平行に

ケーブルの取付け

.モーターケーブルを取り付けます

モーターケーブルのL型プラグが赤経側で写真の下のコネクタに取り付けてください。

ストレートプラグは赤緯側で上のコネクタに取り付けます。

注) モーターユニット、プラグの形状はロットによっては予告なく変更する場合があります。

モーター側コネクタ



直タイプのコネクタを接続します。

カチッというまで押し込みます。

外すときはコネクタのリリースボタンを押しながら引き抜きます。

モーターケーブルの青色プラグが赤経側でオレンジ色（又は赤色）コネクタは赤緯側に取り付けてください。